PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-194644

(43)Date of publication of application: 19.07.2001

(51)Int.Cl.

G02F 1/133 G09G 3/20

G09G 3/36

(21)Application number: 2000-001490

(71)Applicant: FUJITSU LTD

(22)Date of filing:

07.01.2000

(72)Inventor: NUKIYAMA KAZUHIRO

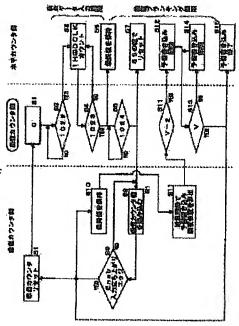
KATAGAWA KOICHI

(54) LIQUID CRYSTAL DISPLAY DEVICE AND ITS DRIVING METHOD

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a method for driving a liquid crystal display device which enables to optimize preliminary writing of a 1st line during a vertical blanking period based on a data enable signal from a system side.

SOLUTION: This method for driving a liquid crystal display device in which output timing for outputting gray level data to prescribed pixels are controlled based on a data enable signal Enab, is configured so as to measures (step S2-S5) periods of the data enable signals as horizontal periods; generate (step S6-S8) virtual enable signals during a vertical blanking period based on the horizontal period; hold (step S10) the sum of the data enable signals and the virtual enable signals as a vertical period; and perform preliminary writing (step S11-S15) of the gray level data at least in the pixels on the display start line at a timing shorter than the vertical period by an integral multiple of the horizontal period.



(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-194644 (P2001-194644A)

最終頁に続く

(43)公開日 平成13年7月19日(2001.7.19)

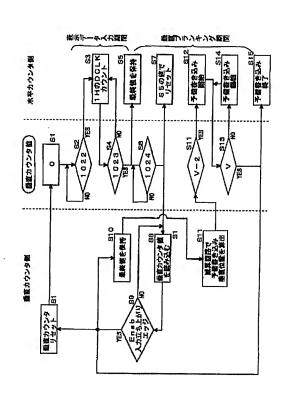
(51) Int.Cl. ⁷		識別記号	:	FΙ			テーマコート*(参考)
G02F	1/133	550		G 0 2 F	1/133	550	2H093
G09G	3/20	623		G 0 9 G	3/20	6231	
	3/36		*		3/36		5 C 0 8 0
			:				
			:	來簡查審	未請求	き 請求項の数4	OL (全 15 頁)
(21)出顧番号		特顯2000-1490(P2	000 — 1 [‡] 90)	(71)出願人	000005	5223	
			:		宫士通	i株式会社	
(22)出願日		平成12年1月7日(2	2000. 1. 7)		神奈川 1号	県川崎市中原区上	:小田中4丁目1番
			:	(72)発明者		和宏	
				神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番			
						富士通株式会社内	
				(72)発明者	-		•
							:小田中4丁目1番
			•			富士通株式会社内	
				(74)代理人			
			•			森岡 正樹	

(54) 【発明の名称】 液晶表示装置及びその駆動方法

(57) 【要約】

【課題】本発明は、システム側からのデータイネーブル信号に基づいて垂直ブランキング期間中に第1ライン目の予備書き込みを最適に行える液晶表示装置の駆動方法を提供することを目的とする。

【解決手段】データイネーブル信号Enabに基づいて階調データを所定の画素に出力する出力タイミングを制御する液晶表示装置の駆動方法において、データイプ・イネーブル信号の周期を水平周期として計測し(ステップ期間中に仮想イネーブル信号を生成し(ステップS6~S8)、データイネーブル信号と仮想イネーブル信号と仮想イネーブル信号となまる。 計を垂直周期として保持し(ステップS10)、今のよくとも表示開始ラインの画素に対して、垂直周期より水平周期の整数倍短い時点で、階調データの予備書き込みを行う(ステップS11~S15)ように構成する。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】表示データの入力に対応して入力されるデータイネーブル信号に基づいて前記表示データを所定の 画素に出力する出力タイミングを制御する液晶表示装置 の駆動方法において、

前記データイネーブル信号の周期を水平周期とUで計測 し、

前記水平周期に基づいて垂直ブランキング期間中に仮想イネーブル信号を生成し、

前記データイネーブル信号と仮想イネーブル信号の合計 を垂直周期として保持し、

少なくとも表示開始ラインの画素に対して、前配垂直周 期より前記水平周期の整数倍短い時点で、前記表示デー タの予備書き込みを行うことを特徴とする液晶表示装置 の駆動方法。

【請求項2】表示データの入力に対応して入力されるデータイネーブル信号に基づいて前記表示データを所定の 画素に出力する出力タイミングを制御するタイミングコントローラを備えた液晶表示装置において、

前記タイミングコントローラは、

前記データイネーブル信号の周期を水平周期として計測し、前記水平周期に基づいて垂直ブランキング期間中に仮想イネーブル信号を生成する水平カウンタ部と、前記データイネーブル信号と仮想イネーブル信号の合計を垂直周期として保持する垂直カウンタとを有し、少なくとも表示開始ラインの画素に対して、前記垂直周期より前記水平周期の整数倍短い時点で、前記表示データの予備書き込みを行うことを特徴とする液晶表示装置。

【請求項3】複数の薄膜トランジスタのゲート電極と接続するゲートパスラインにゲート信号を出力するゲートがスラインにゲート信号を出力するゲート電極と下ライバと、前記複数の薄膜トランジスタのドレイン電極にそれぞれ接続された複数のデータバスラインにデータを出力する複数のデータドライバと、前記データイミングコントローラとを有する液晶表示装置において、ドライバに対し、前記ゲートドライバからの距離に応じて前記ラッチパルスの出力タイミングを変化させて供給するラッチパルス供給用ラインを有していることを特徴とする液晶表示装置。

【請求項4】複数の薄膜トランジスタのゲート電極と接続するゲートパスラインにゲートドライバからゲート信号を出力し、複数のデータドライバにデータ出力用のラッチパルスを出力して前記複数の薄膜トランジスタのドレイン電極にそれぞれ接続された複数のデータパスラインにデータを出力する液晶表示装置の駆動方法において、

前記複数のデータドライバに対し、前記ゲートドライバ からの距離に応じてそれぞれ出カタイミングを変化させ た前記ラッチパルスをラッチパルス供給用ラインから供給することを特徴とする液晶表示装置の駆動方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、液晶表示装置及びその駆動方法に関し、特に、薄膜トランジスタ(TFT)をスイッチング素子に用いたアクティブマトリクス型液晶表示装置(以下、TFT-LCDという)及びその駆動方法に関する。

[0002]

【従来の技術】近年、TFT-LCDの髙精細化に伴 い、各TFTのゲートに印加されるゲートパルスの駆動 周波数が高くなってきている。また、TFT-LCDの 大画面化に伴い、マトリクス状に配列された複数の画素 にゲートパルスを供給するゲートバスラインや階調デー タを出力するデータバスラインの配線長は長くなりそれ らの配線抵抗が高くなる傾向にある。このため、ゲート バスラインの配線抵抗によりゲート波形が鈍り、ゲート ドライバから遠ざかる領域でゲートオフのタイミングが 遅延する問題が生じる。これを回避するため従来、図1 5に示すような駆動方式がとられている。この駆動方法 は、データドライバからデータバスラインに出力される データ電圧Vdのデータ切り替えのタイミングを、ゲー トドライバからゲートバスラインに出力されたゲートパ ルスVgのゲートオフのタイミングより後にずらすよう にしている。つまり、ゲートオンの後のデータセットア ップ時間DS内に所定の階調電圧をTFTのドレイン電 極に印加すると共に、その状態をゲートオフ後もデータ 保持期間DHだけ維持するようにしている。こうするこ とにより、ゲート波形の鈍りによるゲートオフのタイミ ングの遅れがデータ保持期間DH内であれば、確実にデ 一タ電圧Vdを画素に書き込むことができるようにな る。

【〇〇〇3】ところが、このデータ保持時間DHはTFT-LCDの大画面化が進みパネルサイズが大きくなのほど長くしなければならない。またデータバスラインの配線抵抗が高くなるに従って、データドライバの出力遅延時間が長くなるため、データセットアップ時間DSとデータパネルサイズが大きくなるほど長くしなければならなる。一方、パネルの高精細化に伴ってゲートバスライン数が増えると、データセットアップ時間DSとデータ保持期間DHとの合計である水平周期は短くせざるとくない。つまり従来のデータ駆動方法では、TFT-LCDの高精細化及び大画面化の要求を同時に満足させるには、水平周期を短くさせ且つデータ保持期間DH及びゲータセットアップ時間DSを長くさせるという矛盾が生ける

【0004】ちなみにSVGA(画素数が800×60 0)や、XGA(画素数が1024×768)では水平 周期が標準でそれぞれ26.4 μs(マイクロ秒)、2

【0005】そこで従来は、データ電圧の書き込み不足による表示ムラやフリッカ等の表示不具合を解決する手段として、本来の表示データを書き込む前に同極性の表示データを予備書き込みする手法が用いられている。

【0006】この予備書き込みの手法について、!ゲート バスライン方向及びデータバスライン方向の双方に関 し、隣接画素(サブピクセル)間で階調データの極性が 反転しているドット反転駆動を例にとって説明する。ド ット反転駆動では、ある画素に書き込まれる階調データ の極性は、同一データバスライン上で2ライン前のゲー トバスラインに接続されている画素に書き込まれる階調 データの極性と同一になる。従って、当該画素への予備 響き込みは、当該画素への本来のデータ書き込みの2ラ イン前に行う。例えば表示開始ラインから3ライン目の ゲートパスライン上の画素は、表示開始ライン(1 ライ ン目)の画素に階調データが書き込まれる際に同時に当 該階調データが予備書き込みされ、その後本来の階調デ 一夕が露き込まれるようになる。従って、この駆動方式 では表示開始ラインからn-2ライン目とnライン目の ゲートが同時にオン状態となる。以上のような予備書き 込み方式の駆動方法については、例えば特開平11-1 42807号公報や特開平5-265411号公報等に 開示されている。なお、予備書き込みを用いずに書き込 みマージンを確保するには、フレーム反転駆動にしてバ スラインのデータ電圧確定を早くする方法も考えられる が、フレーム反転駆動の際には、データバスライレと画 素電極の間に生じるクロストークが問題となるため好ま しくない。

[0007]

【発明が解決しようとする課題】以上説明したように、 TFT-LCDが高精細化してゲート走査周期が短くなり、大画面化によりデータ書き込み時間が短くなっても、予備書き込みを行うことにより十分な書き込みマージンを得ることができるようになる。

【0008】ところが、従来の予備書き込みによる駆動 方法、例えば上述のドット反転駆動の場合は、ゲートパ スラインにおける表示開始ラインである第1ライン目とその次の第2ライン目の予備書き込みについて何ら規定していない。ゲートバスラインの第1ライン目と第2ライン目の予備書き込みは、前フレームの表示期間内あるいは表示終了直後、または垂直ブランキング期間中に行うことが考えられる。

【0009】前フレームの表示期間内あるいは表示終了 直後に第1及び第2ライン目の予備審き込みを行う場合 は、前フレームでの予備審き込みから当該フレームでの 本審き込みまでの時間は偽のデータを表示し続けること になる。垂直ブランキング期間がフレームの表示期間に 対して比較的長い場合には、第1及び第2ラインの予備 審き込みによる他のラインとの境界が明確に視認されて 表示品質が低下してしまうという問題が発生する。

【0010】垂直ブランキング期間中に第1及び第2ライン目の予備書き込みを行う場合は、予備書き込みを開始するための仮想ゲートバスラインの取り扱いが面倒であるという問題が生じる。垂直同期信号(Vsync)と水平同期信号(Hsync)がシステム側から入力される場合には、VsyncとHsyncとから表示開始時点が分かるため、表示開始時点より2ライン前から予備書き込みを開始することができる。

【〇〇11】ところが、近年のLCDの標準仕様はHsync及びVsyncを用いずに、システム側から入力するデータイネーブル信号Enabのみで画面表示位置を決定するようになってきている。このため、データイネーブル信号Enabに基づいて垂直ブランキング期間中に第1及び第2ライン目の予備書き込みをしなければならないという困難が生じる。

【0012】本発明の目的は、システム側からのデータイネーブル信号に基づいて垂直ブランキング期間中に少なくとも第1ライン目の予備書き込みを最適に行える液晶表示装置の駆動方法を提供することにある。

[0013]

【課題を解決するための手段】上記目的は、表示データの入力に対応して入力されるデータイネーブル信号に基づいて前記表示データを所定の画素に出力する出力タイミングを制御する液晶表示装置の駆動方法において、前記データイネーブル信号の周期を水平周期として計測し、前記水平周期に基づいて垂直ブランキング期間中に仮想イネーブル信号を生成し、前記データイネーブル信号と仮想イネーブル信号の合計を垂直周期として保持し、少なくとも表示開始ラインの画素に対して、前記垂直周期より前記水平周期の整数倍短い時点で、前記表示データの予備書き込みを行うことを特徴とする液晶表示装置の駆動方法によって達成される。

【0014】また、上記目的は、表示データの入力に対応して入力されるデータイネーブル信号に基づいて前記表示データを所定の画素に出力する出力タイミングを制御するタイミングコントローラを備えた液晶表示装置に

おいて、前記タイミングコントローラは、前記データイネーブル信号の周期を水平周期として計測し、前記水平周期に基づいて垂直ブランキング期間中に仮想イネーブル信号を生成する水平カウンタ部と、前記データイネーブル信号と仮想イネーブル信号の合計を垂直周期として保持する垂直カウンタとを有し、少なくとも表示開始ラインの画素に対して、前記垂直周期より前記水平周期の整数倍短い時点で、前記表示データの予備書き込みを行うことを特徴とする液晶表示装置。

【0015】さらに上記目的は、複数の薄膜トランジスタのゲート電極と接続するゲートバスラインにゲートラーを出力するゲートドライバと、前記複数の薄膜トランジスタのドレイン電極にそれぞれ接続された複数のデータトライバにデータ出力用のラッチパルスを出力するタイミングコントローラとを有する、前記が一タドライバに対し、前記ゲートドライバを数のデータドライバに対し、前記ゲートドライバを変のでからでは、前記がアータドライバに対し、前記ゲートドライバを変化させて供給するラッチパルス供給用ラインを有していることを特徴とする液晶表示装置によって達成される。

【0016】複数の薄膜トランジスタのゲート電極と接続するゲートパスラインにゲートドライバからゲート信号を出力し、複数のデータドライバにデータ出力用のラッチパルスを出力して前記複数の薄膜トランジスタのドレイン電極にそれぞれ接続された複数のデータバスラインにデータを出力する液晶表示装置の駆動方法において、前記複数のデータドライバに対し、前記ゲートドライバからの距離に応じてそれぞれ出力タイミングをで化させた前記ラッチパルスをラッチパルス供給用ラインから供給することを特徴とする液晶表示装置の駆動方法。【0017】

【発明の実施の形態】本発明の第1の実施の形態による 液晶表示装置の駆動方法を図1乃至図7を用いて説明す る。まず、本実施の形態によるアクティブマトリクス型 の液晶表示装置として、薄膜トランジスタ (TFT:T hin Film Transistor) をスイツチン グ素子に用いた液晶表示装置の構造を図1を用いて簡単 に説明する。図1は液晶表示装置をパネル上面から見た 状態を示しており、アレイ基板1と対向基板14の2枚 のガラス基板間に液晶が封入されている。アレイ基板1 上には例えば図面左右方向に延びるゲートパスライン2 が上下方向に平行に複数形成されている。図示しない絶 縁膜を介して図面上下方向に延びるデータバスライン4 が左右方向に平行に複数形成されている。このように縦 横に形成されたゲートパスライン2とデータパスライン 4とで画定されたマトリクス状の複数の領域のそれぞれ は、 画素領域として画素電極8が形成されている。

【0018】各画素領域のゲートパスライン2とデータバスライン4との交差点近傍にはTFT6が形成され、

TFT6のゲート電極はゲートバスライン2に、ドレイン電極はデータバスライン4にそれぞれ接続されている。また、ソース電極は画素電極8に接続されている。ゲートパスライン2はゲートドライバ18により駆動され、データパスライン4はデータドライバ16により駆動される。データドライバ16から各データバスライン4に対して階調電圧が出力され、いずれかのゲートバスライン2にゲート電極が接続された一連のTFT6がオンになって、それらのTFT6のソース電極に接続された画素電極8に階調電圧が印加される。

【0019】次に、本実施の形態による液晶表示装置の表示駆動系の概略構成について図2を用いて説明する。図2は、液晶表示装置をパネル上面から見た状態を示しており、アレイ基板1上の画素の構成等は図1に示したものと同様であるのでそれらの図示は省略している。

【0020】図2に示すように、複数のデータバスライン4にそれぞれデータ信号を出力する複数のデータドライバ16-1~16-nがパネル上方左から右に順に例えばTAB(Tape Automated Bonding)実装によりアレイ基板1と接続されている。同様にしてパネル左方上から下に向かって複数のゲートドライバ18-1~18-nが設けられている。

【0021】各データ・ドライバ16-1~16-nに接続された複数のデータバスライン4は、データドライバ16-1~16-nの順にゲートドライバ18-1~18-nから遠ざかるように配置されている。ゲートドライバ18-1~18-nはゲートドライバ制御信号を出力するタイミングコントローラ20に信号線26を介して接続されている。

【 O O 2 2 】 タイミングコントローラ 2 O には、P C (パーソナル・コンピュータ) 等のシステム側から出力されたクロック C L K 及びデータイネーブル信号 E n a b、並びに階調データ D a t a 等が入力する。

【0023】タイミングコントローラ20は、水平カウンタ22及び垂直カウンタ24を有している。水平カウンタ22は、外部クロックCLKに基づいて生成されたドットクロックDCLKの数をカウントする。垂直カウンタ24は、データイネーブル信号Enabの数をカウントする。水平、垂直カウンタ22、24の出力値はデコーダ(図示せず)に入力されて種々の制御信号が出力されるようになっている。

【0024】タイミングコントローラ20は、ゲートドライバ制御信号としてゲートクロックGCLKとゲートスタート信号GSTを出力する。ゲートクロックGCLKとゲートスタート信号GSTは、水平カウンタ22でデータイネーブル信号Enabの立ち下がり(または立ち上がり:以下、代表して「立ち下がり」という)エッジからのドットクロックDCLKの数をカウントして得られる水平周期に基づいて出力される。ゲートスタート

信号GSTは、表示フレーム内の特定位置で通常1回または2回出力させるため、さらにデータイネーブル信号 Enabの数を垂直カウンタ24でカウントして得られる垂直周期に基づいて出力される。

【0025】タイミングコントローラ20は、データドライバ制御信号としてドットクロックDCLK、ラッチパルスLP、極性信号POL、及びデータスタート信号DSTを出力する。ラッチパルスLP、極性信号POL、及びデータスタート信号DSTは上述の水平カウなる。とで得られる水平周期に基づいて出力される。またが所定クロック数を越えてカウントされることの制御信号は制御線30を介していまり判定される。これらの制御信号は制御線30を介してより判定される。これらの制御信号は制御線30を介してデータドライバ16-1~16-nに入力される。ドライバ16-1~16-nに入力される。

【0026】次に、本実施の形態による液晶表示装置の表示駆動方法について、図3万至図7を用いて説明する。本実施の形態は、上述のドット反転駆動における第1及び第2ライン目の予備書き込み動作について説明するが、他の種々の反転駆動方式にも同様に適用可能である。

【0027】表示ライン先頭の第1ライン及びその次の第2ラインに対する予備書き込みは垂直ブランキング期間に行うが、予備書き込みデータの表示期間を短くするため、当該表示フレーム先頭の第1ラインの本書き込み時期にできるだけ近い時点の垂直ブランキング期間内で予備書き込みを開始させる必要がある。ドット反転駆動では2ライン周期でデータラインの極性が変わるため、先頭のデータイネーブル信号Enabより2水平周期だけ手前から予備書き込みを開始するようにする。

【0028】ところが、垂直ブランキング期間中は、システム側からデータイネーブル信号Enabが入力されない。そのため、まず、垂直ブランキング期間VBの長さと1水平周期1Hの長さを計測して保持させておく必要がある。

【〇〇29】図3は垂直ブランキング期間を含むデータイネーブル信号Enabを示している。図3に示すようにデータイネーブル信号Enabの立ち下がりエッジから次の立ち下がりエッジまでが1水平周期1Hである。また、垂直ブランキング期間VB中にはデータイネーブル信号Enabは出力されない。

【0030】このようなデータイネーブル信号Enabに基づいて、以下に示す手順で予備審き込み位置を特定する。

(1) 水平カウンタ22を用い、ある時点のデータイネーブル信号 Enabの立ち下がりエッジから次の立ち下がりエッジまでのドットクロックDCLKのクロック数をカウントして、1水平周期1Hに対応するドットクロ

ックDCLKのクロック数を1H保持回路(図示せず)に保持しておく。

【0031】そして、垂直ブランキング期間 V B 中においては、水平カウンタ22でカウントされるドットクロック D C L K の数が上記1水平周期1 H に達する毎に水平カウンタ22をリセットし、リセットの際にデータイネーブル信号 E n a b の立ち下がりエッジの代わりとして仮想イネーブル信号 H P L S (図3中破線で示している)を垂直カウンタ24に出力する。

【0032】(2)垂直カウンタ24は、1表示フレーム中のデータイネーブル信号Enabの数(すなわち、1水平周期1Hの数)と垂直ブランキング期間VB中の仮想イネーブル信号HPLSの数をカウントする。SXGAの場合は1フレーム中のデータイネーブル信号Enabの数は1024であり、垂直ブランキング期間VB中の仮想イネーブル信号HPLSの数は4~42程度である。図3ではHPLS=5を例示している。

【0033】このように本実施の形態における垂直カウンタ24は、垂直ブランキング期間VBでの仮想イネーブル信号HPLSの数をカウントするため非表示期間も動作するようになっている。1表示フレーム中のデータイネーブル信号Enabの数と垂直ブランキング期間VB中の仮想イネーブル信号HPLSの数を合わせて1垂直周期1Vとし、1V保持回路に保持しておく。

【0034】ここで、1V保持回路の回路構成例について図4を用いて説明する。図4に示す回路例は、1V保持回路における最下位ビットの保持回路を示している。保持するビット数に応じて図4に示す回路が複数配置されて1V保持回路が構成される。図4において、垂直カウンタ24の最下位ビットCE1の出力端が、2入力AND回路44の一入力端子と、インバータ40を介して2入力AND回路46の一入力端子とに接続されている。2つのAND回路44、46の他入力端子には、垂直ブランキング期間VBでの仮想イネーブル信号HPLSが入力される。

【0035】AND回路44の出力端子はJKフリップフロップ(JKFF)52のJ入力端子に接続され、AND回路46の出力端子はJKFF52のK入力端子に接続されている。JKFF52のクロック入力端子CLKにはドットクロックDCLKが入力される。このような構成により、垂直ブランキング期間VB内に垂直カウンタ24から1垂直周期1Vの値を取り込んで次の表示フレーム期間中保持することができる。JKFF52のQ出力端子からは、次の表示フレーム期間中に前フレームの1垂直周期1Vの最下位ビットの値CV1が出力される。

【0036】JKFF52のQ出力端子は、2入力AND回路48の一入力端子と、インパータ42を介して2入力AND回路50の一入力端子とに接続されている。2つのAND回路48、50の他入力端子には、データ

ホールド信号ENOO1が入力される。AND回路48の出力端子はJKFF54のJ入力端子に接続され、AND回路50の出力端子はJKFF54のK入力端子に接続されている。JKFF54のクロック入力端子CLKにはドットクロックDCLKが入力される。

【0037】このような構成により、垂直ブランキング 期間VB中に垂直カウンタ24から取り込んだ1垂直周 期1∨の値を次の垂直周期(次の表示フレーム期間及び 垂直ブランキング期間)中保持することができる。JK FF54のQ出力端子には、次の垂直周期中に前の垂直 周期内の1水平周期1Hの数及び仮想イネーブル信号H PLSの数の合計の最下位ビットの値CL1が保持され る。なお、説明は省略するが水平カウンタ22と接続さ れる1H保持回路も同様の回路構成で実現可能である。 【0038】(3)次に、1V保持回路で保持された1 垂直周期内の1水平周期1日と仮想イネーブル倡号HP LSの数の合計数から垂直ブランキング期間VBで予備 書き込みを実行するために必要なラインの数を減算す る。これは図5に例示する減算回路により実現される。 図5は、ドット反転駆動において、表示開始ラインの第 1ラインのデータの本書き込みより2水平周期分手前の 時点で予備書き込みを開始させるために、1 V保持回路 の保持値から"2"を滅算する処理を行う回路を示して いる。図5に示す減算回路は、図4で説明した1∨保持 回路から出力される 1 垂直周期のカウント値の下位 2 ビ ット目から5ビット目について所定の処理を行いカウン ト値の減算をするようになっている。

【0039】図5において、入力端PL2はインパータ56を介して、出力端PM2に接続されると共に排他的論理和回路(EXOR回路)62の一入力端子に接続されている。さらに入力端PL2は、2入力NOR回路58の一入力端子と3入力NOR回路60の第1入力に接続されている。入力端PL3はEXOR回路62の他入力端子、2入力NOR回路58の他入力端子、2入力NOR回路58の他入力端子、2入力NOR回路58の他入力端子に接続されている。入力端PL4は、EXOR回路64の一入力端子に接続されている。入力端PL5は、EXOR回路66の一入力端子に接続されている。入力端PL5は、EXOR回路66の一入力端子に接続されている。

【0040】NOR回路58の出力端子はEXOR回路64の他入力端子に接続されている。NOR回路60の出力端子に接続されている。EXOR回路66の他入力端子に接続されている。EXOR回路62の出力端子は出力端PM3に、EXOR回路64の出力端子は出力端PM4に、EXOR回路66の出力端子は出力端PM5にそれぞれ接続されている。

【0041】このような構成の回路の入力端PL2~PL5に、図4で説明した1V保持回路から1垂直周期のカウント値の下位2ビット目から5ビット目の値として表1に示すD2~D5が入力されると、出力端PM2~

PM5には、表2に示すQ2~Q5が出力される。なお、表1の "X" は "1" または "0" を示す。 【0042】

【表1】

D 2	D 3	D 4	D 5
1	Х	х	Х
0	1	X	х
0	0	_ 1	Х
0	0	0	1

【0043】 【表2】

Q 2	Q3	Q4	Q 5
0	D 3	D 4	D 5
1	0	D 4	D 5
1	1	0	D 5
1	1	1	0

【0044】このようにして、表示開始ラインである第1ラインのデータの本書き込みより2水平周期分手前の予備書き込みを開始させる時期を決定することができる。このように本実施の形態によれば、1データイネネーブル信号Enabの周期毎、すなわち水平周期毎にリカウンタ22と、垂直周期を決定するれる水平カウンタ22と、垂直周期を決定するにデータイネーブル信号Enabと仮想イネーブル信号HPLSの合計数をカウントする垂直カウンタ24とを有しているので、これら水平周期と垂直期とによるにて垂直ブランキング期間VB内の所定時点でゲートることができるようになることが望ましいが、通常はシステム側のPC等による制御で一定値が確保されているので問題は生じない。

【0045】次に、図6及び図7を用いて本実施の形態による液晶表示装置の駆動方法をより具体的に実施例を用いて説明する。図6は、図7に示す動作タイミングにおける水平カウンタ22及び垂直カウンタ24の動作を示している。図7は、SXGAであってドット反転駆動の液晶表示装置に本実施の形態を適用したタイミングチャートを示している。

【0046】図6及び図7に示す例では、表示フレームは1024(H)であり垂直ブランキング期間 V B は図示していないが6(H)である。上述の通り、垂直カウンタ24は垂直ブランキング期間 V B 中も動作して、データイネーブル信号 E nab と仮想イネーブル信号 H P L Sをカウントする。従って、垂直カウンタ 位は図6に示す例では1030まで進む。垂直カウンタ 24は、垂直ブランキング期間 V B 後の次の先頭のデータイネーブル信号 E nabの入力でリセットされる(ステップS1

参照)。なお、表示フレームの切り替わりはデータイネーブル信号 Enabの "L" 期間の長さで判定する。

【0047】本実施例では、図6のステップS2~S5に示すように、垂直カウンタ24のカウンタ値が102 2になったら水平カウンタ22による1水平周期1Hの計測を開始するようにしている。1水平周期1Hの計測は、先頭のデータイネーブル信号Enabから1022番目のデータイネーブル信号Enabの立ち下がりエッジから、1023番目のデータイネーブル信号Enabの立ち下がりエッジまでのドットクロックDCLKの数をカウントすることにより行われる。計測した1水平周期1Hは図4に示したのと同様の回路構成を有する1H保持回路で保持される。

【0048】次いで、ステップS6で、1024番目のデータイネーブル信号Enabの入力があったら水平カウンタ22をリセットし、以後、水平カウンタ22によるドットクロックDCLKのカウント数がステップS5で保持している1水平周期1日になる毎に水平カウンタ22をリセットする(ステップS7)。これに基づいて垂直ブランキング期間VB中に仮想イネーブル信号HPLSが出力される。

【0049】一方、垂直カウンタ24は、1024個のデータイネーブル信号Enabをカウントした後、続いて仮想イネーブル信号HPLSをカウントする。このとき図4に示した1V保持回路には仮想イネーブル信号HPLSの入力タイミングで垂直カウンタ24のカウンタ値が読み込まれる(ステップS8)。

【0050】垂直カウンタ24による仮想イネーブル信号HPLSのカウント及び1V保持回路での垂直カウンタ24のカウンタ値の読み込みは、データイネーブル信号Enabの立ち上がりエッジの検出により終了する(ステップS9)。

【0051】データイネーブル信号Enabの立ち上が りエッジが検出されると図4に示す1V保持回路には垂 直周期1Vが保持される(ステップS10)と共に、垂 直カウンタ24はリセットされる(ステップS1)。

【0052】1 V保持回路に保持された垂直周期1 Vは図5に示す減算回路に出力されて、2水平周期分だけ減算されて予備書き込みの垂直位置が算出される(ステップS11)。本実施例では、先頭のデータイネーブル信号Enabの入力時点から1垂直周期1 V経過するより1水平周期1 Hの2倍だけ短い時点で、次画面の表示開始ラインである第1ラインの画素に対する予備書き込みが行われる。

【0053】次いで、先頭のデータイネーブル信号Enabの入力時点から1垂直周期1V経過するより n水平周期1H分だけ短い時点で、第2ラインについての予備審き込みが行われる(ステップS12)。すなわち、次画面の表示開始ラインである第1ラインより2水平周期分手前で第1ラインの予備審き込みが行われる。次い

で、次の第2ラインより2水平周期分手前で第2ライン の予備書き込みが行われる。

【0054】次いで、予備書き込みをする毎に垂直カウンタ24のカウント値をインクリメントし、ステップS13で垂直周期1Vに戻っているかを判断する。戻っていなければ予備書き込みを継続し(ステップS14)、垂直カウンタ24のカウント値が垂直周期1Vになったら予備書き込みを終了する(ステップS15)。なお、ステップS9において、先頭のデータイネーブル信号Enabを検出した場合にも、予備書き込みは終了する(ステップS15)。

【0055】図7に示すように、予備書き込み時には、タイミングコントローラ20からゲートスタート信号GSTがゲートドライバ18へ送出され、続いてゲートクロックGCLKがゲートドライバ18に出力される。ゲートドライバ18はゲートスタート信号GSTにより切作を開始し、ゲートクロックGCLKが入力される毎にでを開始し、ゲートを閉じ、次ラインのゲートを開い、次ラインのゲートを開い、表示フレーム中での制御信号と同様にドットクロックDCLを表示した。ラッチパルスLP、極性信号POLが出力される。極性信号POLは、データドライバの出力極性を制御し、各ラインの極性信号POLはフレーム毎に反転されるようになっている。

【0056】なお、図7に示されたフレーム判定信号 は、データイネーブル信号Enabの"L"期間が所定 のドットクロックDCLK数に達し、かつライン数が1 024に達しているとき、つまりデータイネーブル信号 Enabの入力数が1024個であるときにフレーム終 **了と判定させるために用いる信号である。データイネー** ブル信号Enabの数が少ないときは内部タイミングで 1024ラインまで動作させ、多いときはそのデータイ ネーブル信号Enabを無効とするようになっている。 【0057】また、図7に示すデータドライバ16から 出力される階調データは、画素(RGBのサブピクセル をまとめたもの)表示が黒となるように設定されてい る。こうすることにより、垂直ブランキング期間VBに 予備書き込みを行うラインの1フレーム平均輝度の変化 を最小減に抑えることができる。黒表示にすると(予備 書き込みデータの表示時間/1垂直周期)の輝度低下が 生じるだけであり、本実施例のドット反転駆動では、2 /1030となり目視上は全く問題ない。なお、予備書 き込みのデータの極性は本データを書き込む際の極性と 同じにする。

【0058】以上説明したように、本実施の形態によれば、タイミングコントローラの回路規模をそれ程多くせずに、画面全体の書き込み不足、特定ラインのムラをなくすことができるようになる。

【0059】本発明は、上記実施の形態に限らず種々の変形が可能である。例えば、上記実施の形態では2ライ

ン周期でデータラインの極性が変化するドット反転駆動 を例にしているので、先頭のデータイネーブル信号En a b より2水平周期だけ手前から予備審き込みを開始す るようにしている。例えば、2ドット反転駆動において 本発明を適用する場合には、4ライン周期でデータライ ンの極性が変化するので、先頭のデータイネーブル信号 Enabより4水平周期だけ手前から予備會き込みを開 始すればよい。また、フレーム反転駆動において本発明 を適用する場合には、1フレーム期間において極性が同 じなので、先頭のデータイネーブル信号 Enab より1 水平周期だけ手前から予備睿き込みを開始すればよい。 【0060】次に、本発明の第2の実施の形態による液 晶表示装置を図8乃至図14を用いて説明する。上記第 1の実施の形態では、液晶表示装置の大画面化、高精細 化で生じる画素電極へのデータの書き込み不足を改善す るために、予備書き込み方式の駆動方法を用いることを 前提としている。これに対し本実施の形態による液晶表 示装置は、予備書き込み方式とは独立して実施すること ができる。但し、予備書き込み方式を併用することはも ちろん可能である。

【0061】上記第1の実施の形態における図1及び図2に示した液晶表示装置において表示画素数の大規模化を実現しようとすると、ゲートバスライン2の微細化、配線本数の増大、配線長さの延長等が必要になり、ゲートバスライン2の抵抗や負荷容量を増大させてゲート遅延が生じる。ゲート遅延が顕著になると表示画面の左右方向で輝度ムラが生じてしまう。

【0062】図8(a)は、図2に示したゲートバスライン2のゲートドライバ18側に近い位置にあるTFT6に入力するゲート信号Gnとデータ信号(階調信号)Dnを示している。横方向は時間を表し、縦方向は信号レベルを表している。図8(a)に示す状態はゲートトルを表していないので、ゲートバスライン2上のゲートを出りた。このため、所定のデータストカタイミングに従って、データ信号Dnがデータバスライン4に出力されている時間内にTFT6のゲートがオフになるので、正確にデータを画素電極8に書き込むことができる。

【0063】一方、図8(b)は、図2に示したゲートバスライン2のゲートドライバ18から離れた位置に入力するゲート信号Gfとデータ信号Dfを示している。図8(b)に示す状態はゲート遅延が生じており、ゲートバスライン2上のゲート信号Gfで生ででいる。従って、データパスライン4に図8(a)に示すデータ信号Dnと同一のデータ出力タイミングでデータ信号Dfが出力されても、ゲート信号Gfの鈍りによる不正確に受けていた。このゲートがオフになる時間が遅れてはなデータを画素電極8に書き込んでしまう。このゲートをグ

は所定の1水平周期1日より長くなり、ゲートドライバ18から遠ざかるにつれて顕著になる。

【0064】そこで本実施の形態では、図9に示す構成を採用して、ゲート信号に鈍りが生じても、データ信号を画素電極に十分書き込むことができるようにしている。図9は、本実施の形態による液晶表示装置の概略構成を示している。なお、本実施の形態において、第1の実施の形態で用いた図1及び図2に示す構成と同一の機能作用を奏する構成要素には同一の符号を付してその説明は省略する。

【0065】図9に示すTFT-LCD1は、図1及び 図2に示したTFTーLCDと比較して、ラッチパルス 供給用ラインフロが配線されている点に特徴を有してい る。ラッチパルス供給用ラインフロは例えばゲートドラ イバ18-1から引き出され、図中最上方のゲートバス ライン2のさらに上方にゲートバスライン2とほぼ平行 に配線されている。そして、ラッチパルス供給用ライン 70の途中から分岐した分岐ラインがデータドライバ1 6-1~16-nのそれぞれに配線されている。ラッチ パルス供給用ラインフロには、ゲートドライバ18-1 及び制御線26を介してタイミングコントローラ20か らラッチパルス L Pが供給され、制御線30にはラッチ パルスLP以外のドットクロックDCLK、極性信号P OL、及びデータスタート信号DST等が出力される。 【0066】従って、本実施の形態によるTFT-LC D1でのラッチパルスLPは、タイミングコントローラ 20から制御線26及びゲートドライバ18-1を介し てラッチパルス供給用ライン70に出力される。データ ドライバ16-1~16-nにはラッチパルス供給用ラ イン70nに接続された各分岐ラインから順次ラッチパ ルスLPが入力される。ラッチパルス供給用ラインフO の線幅及び長さはゲートバスライン2とほぼ同様でゲー トバスライン2に平行に配線されている。従って、各デ 一タドライバ16-1~16-nに入力するラッチパル スLPに対してゲート鈍りと同様の波形鈍りを生じさせ ることができるようになる。

【0067】図10(a)上段は、ラッチパルス供給用ライン70からゲートドライバ18側に近い位置のデータドライバ16に入力するラッチパルスLPnを示している。図10(a)上段のラカルスLPnの立ち下がりエッジに同期して出力さ下では、ゲートパスライン2のゲートドライバ18側に近して出力される。横方向は時間を表し、縦方向は信号レベルを遅延によるが一ト鈍りは生じている。このラッチパルスLPnによりデータ信号Dnがデータバスライン4に出力されると、データ切り替わり時点(図中 β 1で示す)手前のデ

【0068】一方、図10(b)上段は、ゲートドライ バ18から離れた位置にあるデータドライバ16にラッ チパルス供給用ラインフロから入力するラッチパルスし Pfを示している。図10(b)中段は、図10(b) 上段のラッチパルスLPfにより出力されるデータ信号 Dfを示している。また、図10(b)下段は、ゲート バスライン2のゲートドライバ18から離れた位置にあ るTFT6に入力するゲート信号Gfを示している。図 10(b)に示す状態はゲート遅延が生じており、ゲー トバスライン2上のゲート信号Gfは鈍っている。一方 それに同期してラッチパルスLPfにも遅延が生じて波 形が鈍っている。このため、遅延を生じているラッチパ ルスLP f に基づいて出力されるデータ信号 D f の出力 タイミングにも遅れが生じる。データ信号 Dfの出力が 遅延することによりデータ信号Dnの切り替わり (図中 β 2 で示す)手前のデータ信号 D f の出力期間 t 2 内に TFT6のゲートがオフになるため (図中 α 2で示 す)、ゲート遅延が生じていても正確にデータを画素電 極8に書き込むことができる。

【0069】このように、ラッチパルスLPをゲート信号と同様にゲートドライバ18から液晶パネルに出力し、ゲート遅延によるゲート鈍りと同様の波形鈍りをラッチパルスLPに持たせて順次データドライバ16に入力することにより、ゲート鈍りに対応してデータ信号の出力をずらすことができるようになる。こうすることにより、高精細、大画面の液晶表示装置における表示ムラを解消して高画質で表示できるようになる。

【0070】次に、本実施の形態による液晶表示装置の変形例について図11乃至図14を用いて説明する。本変形例においても、データドライバ16全てから同時にデータ信号を出力させるのではなく、ゲート遅延によるゲート波形の鈍りに合わせてデータ信号の出力タイミングを順次ずらすようにしている。

【0071】図11に示すTFT-LCD1は、図9に示したTFT-LCD1のラッチパルス供給用ライン70に代えて、データドライバ16-1~16-nのそれぞれにラッチパルス供給用ライン71-1~71-nが配線されている点に特徴を有している。ラッチパルス供給用ライン71-1~71-nには、タイミングロントローラ20内でゲート遅延に対応させて出カタイミングを順次ずらしたラッチパルスLP-1~LP-nがそれぞれ供給されるようになっている。従って、ゲート遅延に合わせてデータ信号を出カすることができるようになる。

【0072】図12及び図13を用いて、タイミングコントローラ20内に設けられたラッチパルス生成回路について説明する。図12はラッチパルス生成回路の概略

の構成を示し、図13は当該回路中の各種信号のタイミングチャートを示している。図12(a)に示すようにラッチパルス生成回路は、入力端子にデータイネーブル信号Enabが入力するDフリップフロップ(DFF)80を有している。データイネーブル信号Enabは図13に示すように、信号Enabの"H(ハイ)"状態の期間は512ドットクロック数である。従って、データイネーブル信号Enabの立ち上がりエッジから次の立ち上がりエッジまで672ドットクロック数ある。

【0073】図12に戻り、DFF80のクロック入力 端子にはドットクロックDCLKが入力するようになっ ている。DFF80の出力端子は次段のDFF82の入 力端子に接続されると共に、2入力NAND回路の一入 力端子に接続されている。なお、DFF82のクロック 入力端子にはドットクロックDCLKが入力するように なっている。DFF82の出力端子はインバータ84と 接続され、インパータ84の出力端子は2入力NAND 回路86の他入力端子に接続されている。このような機 成によりNAND回路86の出力端子には、図13に示 すようにデータイネーブル信号Enabの立ち上がりエ ッジに同期して立ち下がるEnab検出信号Sが出力さ れる。Enab検出信号Sは図12(b)に示すよう に、ドットクロックDCLKの数をカウントするカウン タ88に入力する。カウンタ88は、Enab検出信号 Sの入力で毎にリセットされてドットクロックDCLK の数をカウントする。

【0074】カウンタ88から出力されるカウント値C 1~672は図示しないデコーダに入力される。デコー ダは所定のカウント値になるとJKFF90のJまたは K入力端子にパルスを出力するようになっている。例え ば、カウント値がC515になるとJKFF90のJ入 力端子にパルスを入力し、次いでカウント値がC555 になるとK入力端子にパルスを入力する。このようにし て、図13に示すように、データイネーブル信号Ena bの立ち上がりから次の立ち上がり、つまり1水平周期 の515/672から555/672までの期間にJK FF90の出力端子からラッチパルスLP-nを出力で きるようになる。ゲート遅延に対応させてデコーダから JKFF90のJ、K入力端子へのパルス入力タイミン グを制御することにより出力タイミングを順次ずらされ たラッチパルスLP-1~LP-nを供給することがで きる。

【0075】図14(a)上段は、ラッチパルス供給用ライン71-1~71-nのうちゲートドライバ18側に近い位置のデータドライバ16に入力するラッチパルスLPnを示している。図14(a)中段は、図14(a)上段のラッチパルスLPnの立ち下がりエッジに同期して出力されるデータ信号Dnを示している。また、図14(a)下段は、ゲートバスライン2のゲート

ドライバ18側に近い位置にあるTFT6に入力するゲート信号Gnを示している。横方向は時間を表し、縦方向は信号レベルを表している。図14(a)に示す状態では、ゲート遅延によるゲート鈍りは生じておらず、ラッチパルスLPnにも波形鈍りは生じていない。このラッチパルスLPnによりデータ信号Dnがデータバスライン4に出力されると、データ切り替わり時点(図中β1で示す)手前のデータ信号Dnの出力期間t1、内にTFT6のゲートがオフになるため(図中α1で示す)、正確にデータを画素電極8に書き込むことができる。

【0076】一方、図14(b)上段は、ラッチパルス 供給用ライン $71-1\sim71-n$ のうちゲートドライバ 18から離れた位置にあるデータドライバ16に入力するラッチパルス L P f を示している。図14(b) 中段 は、図14(b)上段のラッチパルス L P f により出力 されるデータ信号 D f を示している。また、図1.4

(b) 下段は、ゲートバスライン2のゲートドライバ18から離れた位置にあるTFT6に入力するゲート信号 G f を示している。図14(b)に示す状態はゲート保 延が生じており、ゲートバスライン2上のゲート信号 G f の鈍りに対応させており、ケートバスライン2上のゲート信号 G f の鈍りに対応させてラッチパルスLP f の出力タイミングを時間 t d だけずらすことにより、出力されるデータ信号 D f の出力タイミングも時間 t d だけ遅らせることができる。データ は で の出力が遅れることによりデータ信号 D f の出力 が遅れることによりデータ信号 D f の出力 明間 t 2内にTFT6のゲートがオフになるため(図中 α 2で示す)、ゲート遅延が生じていても正確にデータを画素電極 8 に審き込むことができる。

【0077】このように、ラッチパルスLPをデータドライバ16の数だけ分割して、それぞれのラッチパルスLPにゲート遅延に対応させた時間ずれを持たせることにより、ゲート鈍りに対応してデータ信号の出力をずらすことができるようになる。こうすることにより、高精細、大画面の液晶表示装置における表示ムラを解消して高画質で表示できるようになる。なお、ラッチパルス供給用ライン71-1~71-nのそれぞれにコンデンサや抵抗を接続して信号の時間遅れを微調整できるようにしてももちろんよい。

【0078】本発明は、上記実施の形態に限らず種々の変形が可能である。例えば、上記第2の実施の形態ではゲート遅延による輝度ムラを防止させることを目的としているが、本発明はこれに限らず、例えば、画素欠陥修復に用いられるリペア配線において、長い配線長によるデータ遅延で生じる輝線の発生を防止することにも適用可能である。

【0079】データバスラインの欠陥を修復するためのリペア配線は、表示領域を挟んでデータドライバと対向する領域までゲートドライバ側基板を通って配線されている。このためリペア配線の配線長はデータバスライン

よりかなり長い。従って、欠陥核復のためにリペア配線を用いると、リペア配線に出力されるデータ信号は遅延が生じて波形が鈍る。このデータ信号鈍りによりリペア配線でのデータ出力期間はデータバスラインのそれより長くなる。このため、ゲート遅延が生じている場合には、データバスラインよりリペア配線上のTFTに十分なデータ書き込みが行われるのでリペア配線に接続された画素の輝度が相対的に高くなってしまい輝線として視認される。これに対し、上記本発明の実施形態を利用することにより、リペア配線での輝線を目立たなくすることができるようになる。

[0080]

【発明の効果】以上の通り、本発明によれば、システム側からのデータイネーブル信号に基づいて垂直ブランキング期間中に少なくとも第1ライン目の予備書き込みを最適に行うことができる。また、本発明によれば、ゲート信号に鈍りが生じても、データ信号を画素電極に十分書き込むことができるようになる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施の形態による液晶表示装置の概略構成を示す図である。

【図2】本発明の第1の実施の形態による表示駆動方法 を利用した液晶表示装置の概略構成を示す図である。

【図3】システム側から入力されるデータイネーブル信号Enabを説明する図である。

【図4】本発明の第1の実施の形態による液晶表示装置の駆動方法における垂直周期1V保持回路を示す図である。

【図5】本発明の第1の実施の形態による液晶表示装置 の駆動方法における減算回路を示す図である。

【図6】本発明の第1の実施の形態による液晶表示装置の駆動方法における水平カウンタ22及び垂直カウンタ24の動作手順を主として説明する図である。

【図7】本発明の第1の実施の形態による液晶表示装置の駆動方法を説明するタイミングチャートを示す図である。

【図8】ゲート遅延について説明する図である。

【図9】本発明の第2の実施の形態による液晶表示装置 の概略構成を示す図である。

【図10】本発明の第2の実施の形態による液晶表示装置の駆動方法を説明するタイミングチャートを示す図である。

【図11】本発明の第2の実施の形態の変形例に係る液晶表示装置の概略構成を示す図である。

【図12】本発明の第2の実施の形態の変形例に係る液晶表示装置のラッチパルス生成回路の概略構成を示す図である。

【図13】本発明の第2の実施の形態の変形例に係る液晶表示装置のラッチパルス生成回路の動作を示すタイミングチャートを示す図である。

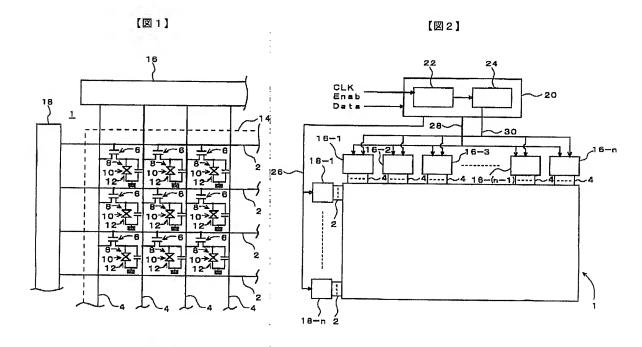
【図14】本発明の第2の実施の形態の変形例は係る液晶表示装置の駆動方法を説明するタイミングチャートを示す図である。

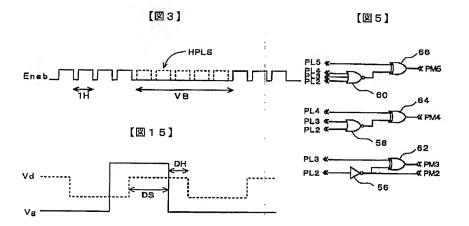
【図15】従来の液晶表示装置の駆動方法を説明する図である。

【符号の説明】

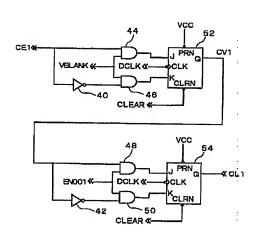
- 1 アレイ基板
- 2 ゲートバスライン
- 4 データバスライン
- 6 TFT
- 8 画素電極
- 10 液晶
- 14 対向基板
- 16 データドライバ
- 18 ゲートドライバ
- 20 タイミングコントローラ

- 22 水平カウンタ
- 26 信号線
- 24 垂直カウンタ
- 28、30 制御線
- 40、42、56 インバータ
- 44、46、48、50 AND回路
- 52,54 KJFF
- 58、60 NOR回路
- 62、64、66 EXOR回路
- 70、71 ラッチパルス供給用ライン
- 80,82 DFF
- 84 インバータ
- 86 NAND回路
- 88 イネーブルカウンタ
- 90 JKFF

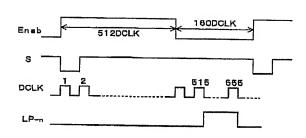




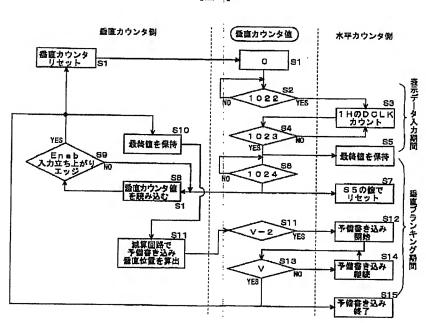




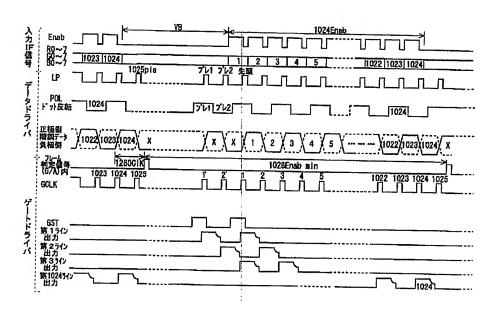
[図13]

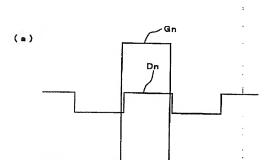


[図6]

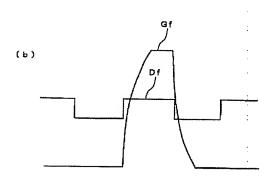


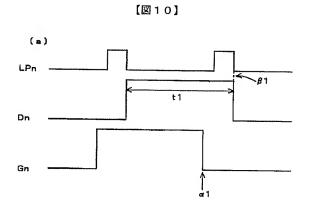
【図7】

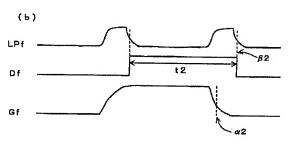




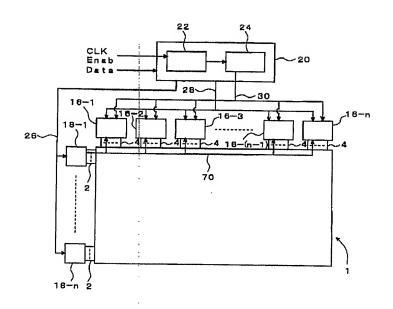
【図8】

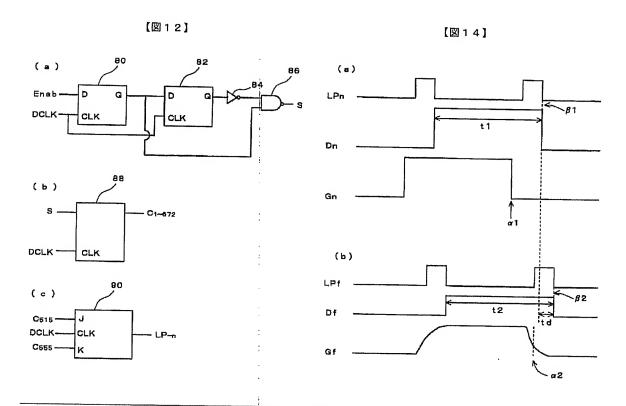






[図9]





フロントページの続き

F ターム (参考) 2H093 NA16 NA31 NA45 NB16 NC16 NC49 ND09 ND34 ND36 ND43 SC006 AA16 AC11 AC21 AF44 AF73 BB16 BC11 BF04 BF06 BF22 BF26 BF27 FA15 SC080 AA10 BB05 DD07 DD08 EE29 FF11 GG12 JJ02 JJ03 JJ04 JJ07